

SERVOMOTEURS SANS BALAIS
HD930EK
 ELECTRONIQUE DE COMMANDE
DIGIVEX 32/64
 (400V)



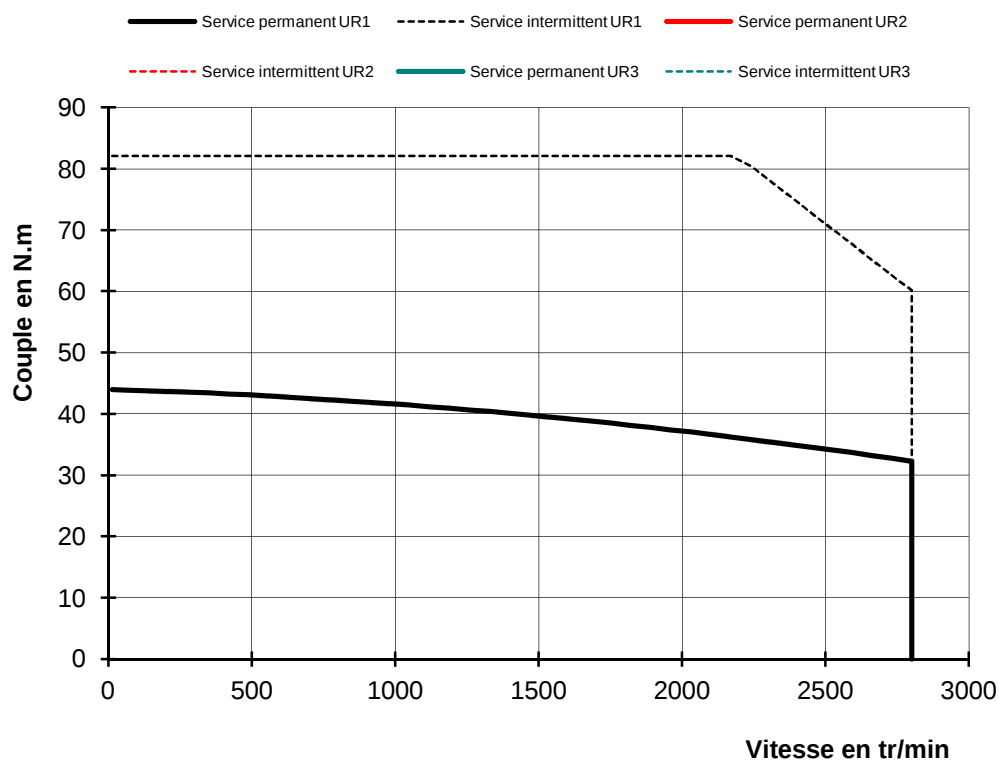
No UL certification

Couple en rotation lente	M_o	Nm	44	
Courant permanent en rotation lente	I_o	A_{rms}	21.8	
Couple pic	M_p	Nm	102	--
Courant pour obtenir le couple pic	I_p	A_{rms}	59.6	--
FEM par 1000 t/min (25°C)*	K_e	V_{rms}	132	
Coefficient de couple électromagnétique	K_t	Nm/A_{rms}	2.01	
Résistance du bobinage (25°C)*	R_b	Ω	0.39	
Inductance du bobinage*	L	mH	7.42	
Inertie du rotor	J	$kgm^2 \times 10^{-5}$	1800	
Constante de temps thermique	T_{th}	min	65	
Masse du moteur	M	kg	36.5	
Tension du réseau d'alimentation	UR1 UR2 UR3	V_{rms}	400	- -
Vitesse nominale	Nn1 Nn2 Nn3	t/min	2800	- -
Couple nominal	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	32.24	- -
Courant nominal	In1 In2 In3	A_{rms}	15.92	- -
Puissance nominale	Pn1 Pn2 Pn3	W	9450	- -

Toutes les données sont en valeurs typiques pour des conditions d'utilisation standard

* Entre deux phases

Tensions et courants sont donnés en valeurs efficaces



Les caractéristiques sont données pour un pilotage optimal du moteur

FICHE-009

Création: 12 janv 1995

Edition: 25/juin/2012

HD930EK

#VALEUR!

BRUSHLESS MOTORS

HD930EK
 ELECTRONIC DRIVE
DIGIVEX 32/64
 (400V)

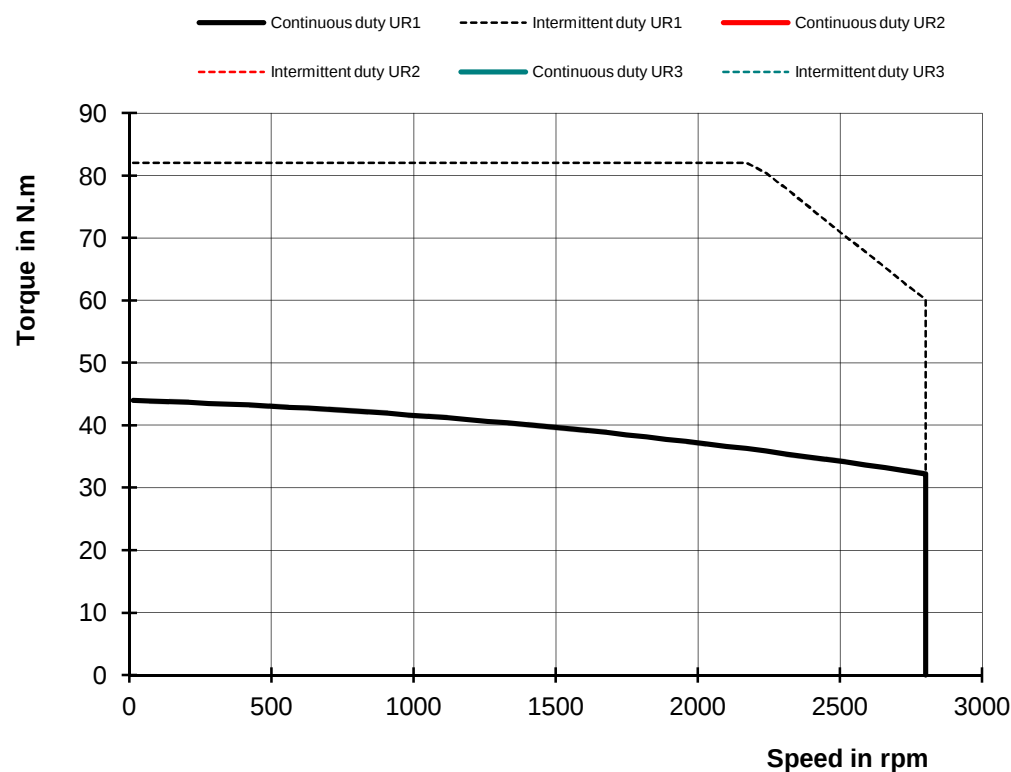

No UL certification

Torque at low speed	M_o	Nm	44		
Permanent current at low speed	I_o	A_{rms}	21.8		
Peak torque	M_p	Nm	102	--	
Current for the peak torque	I_p	A_{rms}	59.6	--	
Back emf constant at 1000 rpm (25°C)*	K_e	V_{rms}	132		
Torque sensitivity	K_t	Nm/A_{rms}	2.01		
Winding resistance (25°C)*	R_b	Ω	0.39		
Winding inductance*	L	mH	7.42		
Rotor inertia	J	$kgm^2 \times 10^{-5}$	1800		
Thermal time constant	T_{th}	min	65		
Motor mass	M	kg	36.5		
Voltage of the mains	UR1 UR2 UR3	V_{rms}	400	-	-
Rated speed	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2800	-	-
Rated torque	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	32.24	-	-
Rated current	In1 In2 In3	A_{rms}	15.92	-	-
Rated power	Pn1 Pn2 Pn3	W	9450	-	-

All data are given in typical values under standard conditions

* Phase to phase

Voltages and currents are given in rms values



Characteristics are given for an optimal drive of the motor

FICHE-009

Création: 12 janv 1995

Edition:

25/juin/2012

HD930EK

#VALEUR!

BÜRSTENLOSE SERVOMOTOREN

HD930EK
 STEUERELEKTRONIK
DIGIVEX 32/64
 (400V)

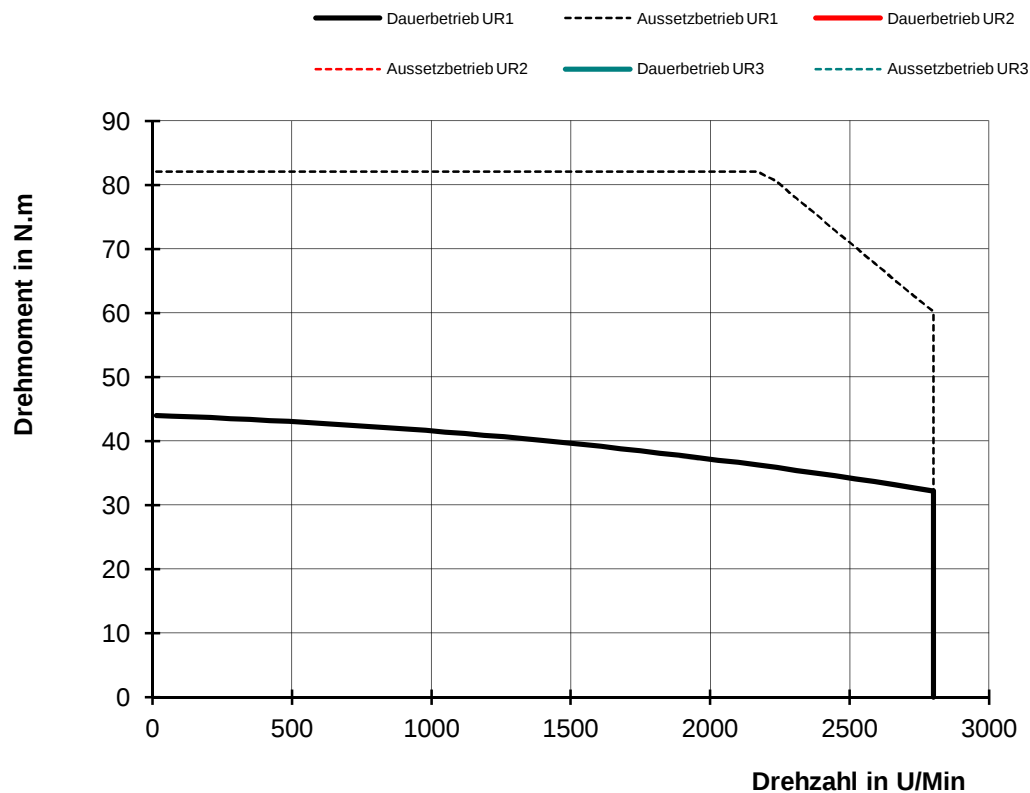

No UL certification

Drehmoment bei niedriger Drehzahl	M_o	Nm	44		
Dauerstrom bei niedriger Drehzahl	I_o	A_{rms}	21.8		
Max Drehmoment	M_p	Nm	102	--	
Strom bei dem max. Drehmoment	I_p	A_{rms}	59.6	--	
EMK Konstante pro 1000 U/Min (25°C)*	K_e	V_{rms}	132		
Drehmoment Konstante	K_t	Nm/A_{rms}	2.01		
Wicklungswiderstand (25°C)*	R_b	Ω	0.39		
Induktivität der Wicklung*	L	mH	7.42		
Rotor Massenträgheitsmoment	J	$kgm^2 \times 10^{-5}$	1800		
Thermische Zeitkonstante	T_{th}	min	65		
Motor Gewicht	M	kg	36.5		
Netzspannung	UR1 UR2 UR3	V_{rms}	400	-	-
Nennndrehzahl	Nn1 Nn2 Nn3	rpm	2800	-	-
Nennndrehmoment	Mn1 Mn2 Mn3	Nm	32.24	-	-
Nennstrom	In1 In2 In3	A_{rms}	15.92	-	-
Nennleistung	Pn1 Pn2 Pn3	W	9450	-	-

Alle Daten werden in typischen Werten für Standard-Anwendungsbedingungen angegeben

* zwischen zwei Phasen

Spannung und Strom sind in Spitzenwerten angegeben



Die Kennlinien sind für eine optimale Motorsteuerung angegeben

FICHE-009

Création: 12 janv 1995

Edition: 25/juin/2012

HD930EK

#VALEUR!